

Układy Regulacji Automatycznej

Politechnika Poznańska
Instytut Automatyki i Robotyki

Tematy ćwiczeń laboratoryjnych

dla przedmiotu

Sterowanie Procesami Ciągłymi i Dyskretnymi

CYKL I

- I.1 Częstotliwościowe kryterium stabilności Nyquist'a (Ćw. 1).
- I.2 Aproksymacja liniowych układów dynamicznych (Ćw. 2).
- I.3 Ciągłe regulatory PID (Ćw. 3).
- I.4 Układy regulacji dla różnych zadań sterowania (Ćw. 4).
- I.5 Synteza ciągłych liniowych URA (Ćw. 6÷7, punkty 1-4).

CYKL II

- II.1 Liniowe układy impulsowe (Ćw. 8÷9, część I: punkty 1-3).
- II.2 Liniowe układy impulsowe (Ćw. 8÷9, część II: punkty 4-5).
- II.3 Regulatory przekaźnikowe (Ćw. 10).
- II.4 Regulacja kaskadowa i regulacja z MSI (Ćw. 5 punkt 2, ćw. 11 punkt 3).
- II.5 Nieliniowe ciągłe układy regulacji (Ćw. 12, punkty 1-3).